

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Dalam perencanaan dan pembuatan pengontrol alat dengan suara dengan pengukuran dan pengujian yang dilakukan diperoleh kesimpulan :

1. Proses pengenalan suara dengan metode *speaker dependent* paling mudah dilakukan dan paling tinggi tingkat keberhasilannya.
2. Dari teori pada Bab 2 halaman 1 dan data hasil pengujian pada bab 4 disimpulkan bahwa alat telah bekerja dengan baik dengan persentase keberhasilan yang tinggi yaitu 90,05 %.
3. *Driver* motor.aktif saat transistor dalam kondisi saturasi seperti ditunjukkan pada Tabel 4.1.

5.2 Saran

Untuk mendapatkan unjuk kerja proses pengenalan suara dalam pengontrolan alat yang lebih baik disarankan untuk :

1. Memperbanyak proses pelatihan dalam pengambilan sampel kata.
2. Peningkatan kualitas perangkat keras yang digunakan untuk memperkecil kesalahan.
3. Memperbaiki nilai toleransi kesalahan sehingga akan memperkecil tingkat kesalahan.

DAFTAR PUSTAKA

DAFTAR PUSTAKA

1. Floyd L. Thomas, *Electronics Fundamental Circuit, Devices, and Application*, Prentice Hall, Upper Saddle River, 1998
2. Beards H. Peter, *Analog and Digital Electronics*, Prentice Hall, New York, 1991
3. Vedam Subrahmanyam, *Electric Drives*, 1994, India, McGrawn-Hill
4. <http://www.voice-extreme.com>
5. http://www.oddparts.com/acsi/motortut.htm#DC_MOTOR
6. *Voice Extreme Toolkit Quick Start Manual With Sensory Speech 6 Technology*, 2002, Sensory, Inc, Santa Clara,